



CHAINOS
Be sustained - Be disruptive

CHAINOS JAPAN
株式会社
Towards the future
innovations.

開発実績

AI

OBJECT 認識
ONLINE PROGRAMMING
EVALUATION
SMARTREADER
DOCUMENTMAKER
SUMMARYMAKER
CADREADER

ROBOTICS

NAVIMAKER
FOLLOWINGME

BLOCKCHAIN

ICOソリューション
CRYPTO CURRENCY EXCHANGE

DATA SCIENCE



CHAINOS JAPAN 株式会社

開発スタッフ (ハノイ)
エンジニア 37 名

開発言語

PHP JAVA PYTHON
SWIFT GOLANG



yamada@chainos.jp



日本支社

080-3024-7443



ハノイ本社

quynhnt@chainos.vn (Mrs. Quynh)

+84 915 225 284 (Mrs. Quynh)

8階、HLビル、6号 82 Duy Tan通り,
Cau Giay区, Ha Noi



プロダクト & ソリューション

AI

SmartReader, DocumentMaker
SummaryMaker, CadReader

Robotics

NaviMaker, FollowingMe

Blockchain

ICOソリューション
Crypto Currency Exchange

1

製品概要

DOCUMENTMAKERは文章を読み込み文章ファイルやエクセルファイルに転換可能なアプリケーションです。手書き文章にも対応しています。

3

事例 請求書読み出し

- このアプリケーションは、光学文字認識-OCRによって、写真ファイルの請求書から日本語の文字を検出します。
- テンソフローを通して、ディープラーニングとトレーニングモデルを使い、請求書の形式を分類します。
- CNN（畳み込みニューラルネットワーク）を用いて、必要とされる情報を見極め、検出することができます。
- TFLEARNとETL文字データベースを元にしたディープラーニングとトレーニングモデルを用いて、手書きで書かれた日本語を認知することができます。



DOCUMENTMAKER

2

事例 請求書読み出し

- Documentmakerは、イメージとPDF形式で読み込むことができます。
- 自動的に読み込む前に、新しい請求書のフォームを学ぶトレーニングモードがあります。



”



NaviMaker

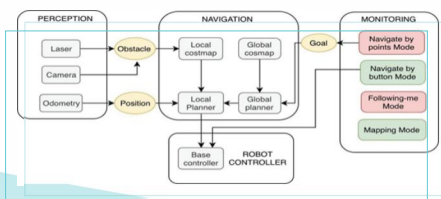
NAVIMAKER

Navigation Solution for Automated - Guided Vehicle

1

製品概要

今日、無人搬送車や物流ロボットは工場や倉庫、病院といったところで広く使われています。しかし、ナビゲーションソリューションは高コストのハードウェアに依存しています。したがって、我々はソフトウェアの改善に焦点を置きたいと考えています。そのソフトウェアは、ロボットオペレーティングシステム（ROS）を用いた NAVIGATION SOLUTION FOR AGV という知的ナビゲーションソリューションです。



我々の NAVIGATION SOLUTIONはすべての必要なモジュールを備えています。

- SLAM: 作業領域の地図の作成の自動化
- 障害物回避による望ましいターゲットへの自律運動
- FOLLOWING-MEモジュール
- ロボットオペレーティング上で展開-ROSプラットフォーム

2

技術



1

製品内容

現在、移動ロボットは工場、倉庫、美術館などの複雑な環境でサービスを提供するために使われています。重要なサービスの一つは人物追跡です。ロボットが自律カート及び個人ガイドとして、役割を担うことができます。このソフトウェアはRGBDカメラを使用し、移動ロボットのための堅牢な知覚及び追跡を提示します。タスクが二つあります：

- 対象者を知覚し、追跡します
- 他の注文を受け取るために人物追跡を続けます

RGB-Dカメラを使用して、私たちのソフトウェアは、堅牢な人物検出モジュールを築くために最新のAI技術を利用します。それから、処理時間が大幅に短縮されるINTEL MOVIDIUS ハードウェアを組み込みます。

”

人物追跡ロボ FOLLOWING ME



2

仕様

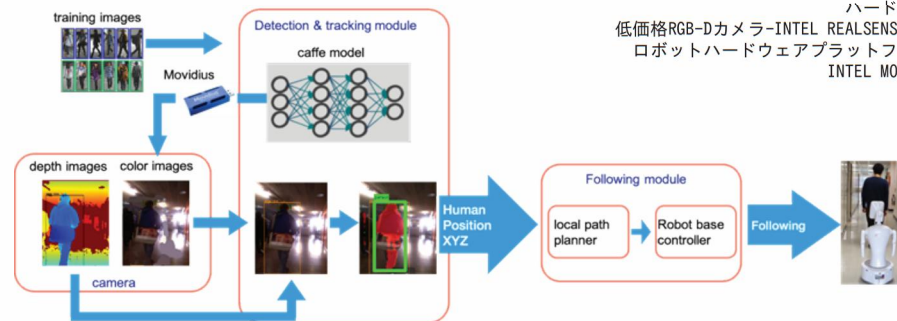
- 堅牢な人物検出及び追跡モジュールは、ディープラーニングフレームワーク -CAFFEによってトレーニングされます。
- 信頼性の高い追跡アルゴリズム
- 高速処理時間：20FPS

展開プラットフォーム

3

ソフトウェア
ディープラーニングフレームワーク -CAFFE
ロボットソフトウェアプラットフォーム：ROBOT OPERATING SYSTEM (ROS)
追跡モジュールのためのローカルパスプランナー-VECTOR FIELD HISTOGRAM

ハードウェア
低価格RGB-Dカメラ-INTEL REALSENSE D435
ロボットハードウェアプラットフォーム
INTEL MOVIDIUS



1

製品概要

CAD READERは機械部品の加工図面のスキャンファイルを自動的に読み込んで、CADのDXFファイルに変換可能なアプリケーションです。

CAD READER



CAD Reader

2

手順

- アプリケーションを開いて、OPENボタンでスキャンファイルをアプリケーションに入力します。
- アプリケーションは図面ファイルを自動的に読み込みます。
IMAGEボタン：図面スキャンファイルを表示する。
CADボタン：CADの図面に交換した図面を表示する。
POINTボタン：図面の線分の始点と終点を表示する。
- EXTRACTボタンでDXFファイルに抽出します。

3

技術

- 言語：C++
- インターフェース用：QT (QUICKTRANS)